

НЕЛИНЕЙНЫЕ ОПЕРАТОРНЫЕ УРАВНЕНИЯ С ФУНКЦИОНАЛЬНЫМ ВОЗМУЩЕНИЕМ АРГУМЕНТА НЕЙТРАЛЬНОГО ТИПА

Строятся малые решения $x(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow 0$ нелинейных операторных уравнений $F(x(t), x(\alpha(t)), t) = 0$ с функциональным возмущением аргумента $\alpha(t)$. Методом диаграммы Ньютона задача сводится к квазилинейным операторным уравнениям с функциональным возмущением аргумента. Показано, что решения таких уравнений могут иметь не только алгебраические, но и логарифмические точки ветвления, и содержат свободные параметры. Число свободных параметров и вид решения зависят от свойств жордановой структуры операторных коэффициентов уравнения.

Пусть E_1, E_2 – банаховы пространства. Рассмотрим нелинейное операторное уравнение

$$F(x(t), x(\alpha(t)), t) = 0, \quad (1)$$

где $F : E_1 \times E_1 \times R \rightarrow E_2$ – аналитическое нелинейное отображение в окрестности нуля, т.е.

$$F(x(t), x(\alpha(t)), t) = \sum_{i+j+k \geq 1}^{\infty} F_{ijk} x^i(t) x^j(\alpha(t)) t^k, \quad (2)$$

F_{ijk} – степенные операторы [1, с. 345] относительно $x(t)$ и $x(\alpha(t))$, $\alpha(t) = \sum_{i=1}^{\infty} \alpha_i t^i$, $|\alpha_1| < 1$, – функциональное возмущение аргумента t нейтрального типа. В случае $E_1 = E_2 = R$ аналитические решения таких уравнений строились в работах [2–4].

Определение 1. Если в разложении (2) $F_{100} \neq 0$ и $F_{010} \neq 0$, то уравнение (1) будем называть квазилинейным.

В настоящей работе строятся малые разветвляющиеся решения $x(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow 0$ уравнения (1). Применяются методы из [1, 5] и используются результаты работ [6–9]. Замена

$$x(t) = t^{\varepsilon} (u_0 + u(t)), \quad u_0 \neq 0, \quad (3)$$

где $\varepsilon = r/s$, положительное рациональное число определяется методом диаграммы Ньютона [5, с. 432], позволяет свести построение малых решений $x(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow 0$ к квазилинейному уравнению с функциональным возмущением аргумента (ФВА) нейтрального типа относительно функции $u(t)$

$$Au(t) - Bu(\alpha(t)) + R(u(t), u(\alpha(t)), t^{1/s}) = 0. \quad (4)$$

Здесь A и B – зависящие от u_0 линейные ограниченные операторы, отвечающие соответствующим производным Фреше оператора (2),

$$R(u(t), u(\alpha(t)), t^{1/s}) = \sum_{i+j=2}^{\infty} R_{ij0} u^i(t) u^j(\alpha(t)) + \sum_{i+j=0}^{\infty} \sum_{k=1}^{\infty} R_{ijk} u^i(t) u^j(\alpha(t)) t^{k/s}. \quad (5)$$

Элемент u_0 определяется из уравнения укорочения

$$P(u_0) \triangleq \sum_{(i+j)\varepsilon+k=\theta} F_{ijk} u_0^{i+j} (\alpha'(0))^{\varepsilon j} = 0. \quad (6)$$

Таким образом, метод диаграммы Ньютона [5, с. 432] позволяет свести уравнение (1) к квазилинейному уравнению (4) с ФВА нейтрального типа и уравнению укорочения (6).

Теорема 1. Пусть уравнение укорочения (6), соответствующее определенному отрезку диаграммы Ньютона оператора (2) при выбранном $\varepsilon > 0$, имеет решение $u_0 \neq 0$, оператор A непрерывно обратим и $B \equiv 0$, тогда уравнение (1) имеет решение

$$x(t) = \sum_{i=r}^{\infty} x_i t^{i/s}, \quad x_r = u_0.$$

Доказательство. Так как оператор A непрерывно обратим, $B \equiv 0$, то коэффициенты x_i определяются единственным образом методом неопределенных коэффициентов. Сходимость ряда в окрестности точки $t = 0$ легко устанавливается с помощью принципа сжимающих отображений.

Замечание 1. Приведенные выше рассуждения можно применить и к исследованию уравнений Вольтерры

$$F(x(\alpha_1(t)), \dots, x(\alpha_N(t)), t) + \int_0^{\beta(t)} K(t, s) G(x(\alpha_1(s)), \dots, x(\alpha_N(s))) ds = 0, \quad (7)$$

где $\alpha_i(t) = \sum_{j=\beta_i}^{\infty} \alpha_{ij} t^j$, $i = 1, \dots, N$, имеющих важные приложения в энергетике [10, 11].

Отметим, что замена $t = \tau^s$ позволяет избавиться от дробных степеней в уравнении (4). Поэтому для упрощения изложения будем предполагать, что в уравнении (4) $s = 1$.

Далее уравнение (4) будет исследовано в общем случае, когда $B \neq 0$. При этом предполагается, что оператор A непрерывно обратим. Доказывается, что в общем случае уравнение (1) имеет разветвляющееся решение, представимое в виде логарифмо-степенных рядов.

Введем линейный ограниченный оператор $C \triangleq A - B$. Пусть оператор $C : E_1 \rightarrow E_2$ фредгольмов и имеет полный B -жорданов набор $\{\varphi_i^{(j)}\}$, $i = 1, \dots, n$, $j = 1, \dots, p_i$ [1, с. 427], т.е. выполняются условия

$$\begin{aligned} C\varphi_i^{(1)} &= 0, \quad i = 1, \dots, n, \\ C\varphi_i^{(j+1)} &= B\varphi_i^{(j)}, \quad i = 1, \dots, n, \quad j = 1, \dots, p_i - 1, \\ \det \langle B\varphi_i^{(p_i)}, \psi_j \rangle_{i,j=0}^n &\neq 0, \end{aligned}$$

где $C^*\psi_j = 0$, $j = 1, \dots, n$.

Рассмотрим треугольную систему из N операторных уравнений вида

$$Lx = \beta, \quad (8)$$

где $L = [L_{ik}]_{i,k=1,N}$, $L_{ik} = 0$, $k > i$, $i, k = 1, \dots, N$,

$$L_{ik} = \begin{cases} -Ba_{ik}, & k \leq i-1, \quad a_{i,i-1} \neq 0, \\ C, & k = i, \end{cases}$$

вектор β принадлежит $E_2 \times \dots \times E_2$, $x \in E_1 \times \dots \times E_1$, $N \geq \max_{i=1,\dots,n} \{p_i\}$.

Лемма 1. Оператор L действует из E_1^N в E_2^N и является фредгольмовым. При этом $\dim N(L) = \dim N(L^*) = k$, где $k = p_1 + \dots + p_n$ – B -корневое число фредгольмова оператора C .

Доказательство основано на применении обобщенной леммы Шмидта [5, с. 232] и свойств полных жордановых наборов (см. [1, гл. 9]).

Следствие 1. Если вектор-столбец β имеет вид $(0, \dots, 0, \beta_{\max\{p_i\}+1}, \dots, \beta_{\max\{p_i\}+m})'$, где $m = N - \max\{p_i\}$, то система $Lx = \beta$ разрешима.

При построении решений уравнений вида (4) приходится решать несколько операторно-разностных уравнений с полиномиальной правой частью вида

$$Ax(z) - Bx(z + a) = P(z), \quad (9)$$

где $z = \ln|t|$, $a \in \mathbb{R}$, $P(z) = \sum_{i=0}^m P_i z^i$ – определенный полином аргумента z степени m , коэффициенты P_i принадлежат E_2 , $i = \overline{1, m}$. Решение $x(z)$ строится в виде полинома аргумента z .

Лемма 2. Пусть оператор C непрерывно обратим, тогда уравнение (9) имеет единственное решение

$$x(z) = \sum_{i=0}^m x_i z^i. \quad (10)$$

Для доказательства достаточно подставить предлагаемое решение в исходное уравнение. В результате для определения коэффициентов решения получим треугольную операторную систему с обратимым оператором на диагонали, из которой все коэффициенты решения определяются единственным образом.

Лемма 3. Пусть $\dim N(C) = \dim N(C^*) = n$ и $\{\varphi_i^{(j)}\}$, $i = 1, \dots, n$, $j = 1, \dots, p_i$, – полный B -жорданов набор оператора C , тогда уравнение (9) имеет решение

$$x(z) = \sum_{i=0}^{m+p} x_i z^i, \quad (11)$$

где $p = \max_{i=1, \dots, n} \{p_i\}$, зависящее от $k = p_1 + \dots + p_n$ произвольных постоянных.

Доказательство леммы 3 вытекает из леммы 1. Для этого достаточно подставить предлагаемое решение в исходное уравнение. В результате для определения коэффициентов x_i решения (11) получим треугольную операторную систему с фредгольмовым оператором на диагонали вида (8), рассмотренную в лемме 1 и следствии 1. Поэтому разрешимость этой системы и справедливость леммы 3 вытекают из следствия 1. Коэффициенты x_i разложения (11) можно вычислить последовательно методом неопределенных коэффициентов. При этом первым вычисляется коэффициент при старшей степени z . Произвольные постоянные, появляющиеся при вычислениях, определяются из условий разрешимости последующих уравнений системы. Детали вычислений изложены в работах [6, 7] (см. также [9]).

Вернемся к задаче построения малого решения квазилинейного уравнения (4), в котором $s = 1$.

Лемма 4. Пусть числа $q \in (0, 1)$ и Q удовлетворяют неравенству

$$q^Q \|A^{-1}B\| \leq q \quad (12)$$

и существует функция $u_Q^*(t)$, для которой выполняется оценка

$$\|Au_Q^*(t) - Bu_Q^*(\alpha(t)) - R(u_Q^*(t), u_Q^*(\alpha(t)), t)\| = o(|t|^Q), \quad t \rightarrow 0, \quad (13)$$

тогда существуют числа $\rho > 0$, $r > 0$ такие, что в окрестности $|t| < \rho$ уравнение (4) имеет решение

$$x(t) = u_Q^*(t) + t^Q v(t), \quad (14)$$

где функция $v(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow 0$ и

$$\|v\| \stackrel{\text{def}}{=} \max_{|t| \leq \rho} \|v(t)\|_{E_1} \leq r. \quad (15)$$

Доказательство вытекает из принципа сжимающих отображений, так как замена (14) приводит к уравнению относительно функции $v(t)$ со сжимающим оператором при достаточно большом Q .

Функцию $u_Q^*(t)$, используемую в замене (14), можно строить в виде полинома

$$u_Q^*(t) = \sum_{s=1}^Q u_s(\ln|t|)t^s, \quad (16)$$

где коэффициенты $u_s(\ln|t|)$ являются полиномами возрастающих порядков от $\ln|t|$ и могут быть вычислены из рекуррентных последовательностей разностных уравнений на основании лемм 1–3.

Таким образом, доказана основная теорема работы.

Теорема 2. Пусть в уравнении (4) оператор A непрерывно обратим, $\alpha(0) = 0$, $|\alpha'(0)| < q < 1$, Q удовлетворяет неравенству

$$|\alpha'(0)|^Q \|A^{-1}B\| < q < 1,$$

функции $\alpha(t)$, $R(u(t), u(\alpha(t)), t)$ аналитические или обладают гладкостью порядка Q в некоторой окрестности нуля и число $\lambda = 0$ является регулярной точкой или изолированной фредгольмовой точкой семейства операторов

$$\tilde{C}(i) \triangleq A + (\lambda - \alpha'(0)^i)B, \quad i = 1, 2, \dots, Q. \quad (17)$$

Тогда уравнение (4) имеет решение вида

$$u(t) = \sum_{i=1}^Q u_i(\ln|t|)t^i + t^Q v(t). \quad (18)$$

Если $\lambda = 0$ является регулярной точкой всех операторов $\tilde{C}(i)$, $i = 1, \dots, Q$, то коэффициенты u_i не зависят от $\ln|t|$ и определяются единственным образом. Если $\lambda = 0$ – регулярная точка операторов $\tilde{C}(i)$, $i = 1, \dots, j-1$, $j \leq Q$, и изолированная фредгольмова точка оператора $\tilde{C}(j)$, то коэффициенты u_1, \dots, u_{j-1} также определяются единственным образом, а последующие коэффициенты $u_j(\ln|t|), \dots, u_Q(\ln|t|)$ будут полиномами аргумента $\ln|t|$, зависящими от свободных параметров. Функция $v(t)$, входящая в решение (18), может быть построена методом последовательных приближений и удовлетворяет оценке $\|v\| = o(1)$ при $t \rightarrow 0$.

Таким образом, метод, изложенный в работе, позволяет доказывать теоремы существования и строить параметрические семейства вещественных решений уравнения (1) в виде

$$x(t) = t^{r/s} \left(u_0 + \sum_{i=1}^Q u_i(\ln|t|)t^{i/s} + o(|t|^{Q/s}) \right).$$

В основе метода лежат классические результаты В.А. Треногина (см. [1, гл. 7–9]).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Вайнберг М.М., Треногин В.А. Теория ветвления решений нелинейных уравнений. М., 1969.
2. Smajdor W. Local analytic solutions of functional equations // Annales Polon. math. 1967. V. 19. № 1. P. 37–45.
3. Smajdor W. Local analytic solutions of functional equations // Annales Polon. math. 1970. V. 24. P. 39–43.
4. Baron K., Ger R., Matkowski J. Analytic solutions of a system of functional equations // Publ. math. 1975. V. 22. № 3, 4. P. 189–194.
5. Треногин В.А. Функциональный анализ. М., 1986.

6. Сидоров Н.А., Труфанов А.В. Структура решений линейных операторных уравнений с функциональным возмущением аргумента // Тр. Средневолжского мат. о-ва. 2006. Т. 1. № 8. С. 104–109.
7. Sidorov N.A., Sidorov D.N., Trufanov A.V. Generalized solutions of nonlinear integral-functional equations // Nonlinear boundary problems. 2006. V. 16. P. 96–106.
8. Sidorov Nikolay, Loginov Boris and others. Lyapunov–Schmidt Methods in Nonlinear Analysis and Applications. Dordrecht; Boston; London, 2002.
9. Труфанов А.В. Квазилинейные операторные уравнения с функциональными возмущениями нейтрального типа // Вестн. Самарского гос. тех. ун-та. 2007. № 2 (6). С. 104–109.
10. Apartsyn A.S. Nonclassical Linear Volterra Equations of the First Kind. Zeist, 2003.
11. Denisov A.M., Lorenzi A. Existence results and regularisation techniques for severely ill-posed integro-functional equations // Universita degli studi di Milano, quardno. 1996. № 9.